

Propozycje tematów prac dyplomowych w roku akademickim 2022/2023 w Zakładzie Maszyn Budowlanych i Transportu Bliskiego IPIMR

| Lp | Prowadzący | Temat | rodzaj | | Stopień | | Kierunek | | | uwagi |
|-----|--|--|-------------|-------------------------------------|---------|----|--|--|---|-------|
| | | | stacjonarne | niestacjonarne (dawniej zaoczne) | I | II | Mechanika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MiBM) | Mechatronika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MTR) | Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych | |
| 1. | prof. dr hab. inż. Zbigniew Żebrowski | Małogabarytowy nośnik osprzętu do prac w pomieszczeniach gospodarczych - przegląd konstrukcji. | x | | x | | x | | | |
| 2. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD łyżki przesiewającej do ładowarki kołowej. | x | | x | x | x | x | | |
| 3. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD narzędzia (posypywarki) do ładowarki kołowej. | x | | x | x | x | x | | |
| 4. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD narzędzia do układania kostki. | x | | x | x | x | x | | |
| 5. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD rębaka do bel do ładowarki kołowej. | x | | x | x | x | x | | |
| 6. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projek CAD równiarki jako osprzętu do ładowarki kołowej. | x | | x | x | x | x | | |
| 7. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projek CAD osprzętu koparkowego do ładowarki kołowej. | x | | x | x | x | x | | |
| 8. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD łyżki mieszającej do betonu. | x | | x | x | x | x | | |
| 9. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD łyżki kruszącej do ładowarki. | x | | x | x | x | x | | |
| 10. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD łyżki dozującej. | x | | x | x | x | x | | |
| 11. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD rębaka do drewna do ładowarki kołowej. | x | | x | x | x | x | x | |
| 12. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD, przystosowanie ładowarki do pracy jako wózek widłowy. | x | | x | x | x | x | x | |
| 13. | dr inż. Paweł Ciężkowski | Projekt CAD, przystosowanie ładowarki do szadzenia drzew. | x | | x | x | x | x | x | |
| 14. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt osprzętu do ładowarki/ koparki. | x | | x | | x | x | | |
| 15. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt maszyny specjalnej do rolnictwa. | x | | x | x | x | x | | |
| 16. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt chytaka do koparki. | x | | x | | x | x | | |
| 17. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Komputerowe wspomaganie projektowania przenośnika taśmowego. | x | | x | x | x | x | | |
| 18. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt podnośnika do maszyn roboczych. | x | | x | | x | x | | |
| 19. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt wozidła gąsienicowego. | x | | x | x | x | x | | |
| 20. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt przenośnika łańcuchowego. | x | | x | | x | x | | |
| 21. | mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski | Wstępny projekt żurawia warsztatowego hydraulicznego składanego. | x | | x | | x | x | | |
| 22. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW | System monitorowania pracy koparkoładowaki. | x | | x | | x | x | | |
| 23. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW | System detekcji przeszkód na placu budowy. | x | | | | | x | | |
| 24. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | System HMI dla maszyny zdalnie sterowanej. | x | | | | | x | | |
| 25. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/dr inż. Adam Zawadzki | Projekt koncepcyjny symulatora zespołów do produkcji mieszanek betonowych. | x | | | | | x | | |
| 26. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/dr inż. Adam Zawadzki | Projekt koncepcyjny symulatora zespołów do produkcji mieszanek asfaltowych. | x | | | | | x | | |
| 27. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/dr inż. Adam Zawadzki | Projekt koncepcyjny symulatora palownicy. | x | | | | | x | | |
| 28. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | System symulatora drogi do testowania pojazdów autonomicznych. | x | | | | | x | | |
| 29. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | System do uruchomienia i testowania układów napędowych pojazdów. | x | | | x | | x | x | |
| 30. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | modelowanie maszyny autonomicznej działającej w rożu. | x | | | x | | x | | |
| 31. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | projekt stanowiska dydaktycznego do badania poślizgu koła. | x | | x | x | | x | x | |
| 32. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | Projekt systemu mechatronicznego do optymalizacji momentu napędowego w pojazdach 4x4 | x | | | | | | | |
| 33. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/dr inż. Adam Zawadzki | Projektowanie zrobotyzowanych linii produkcyjnych (przedmiot automatyzacji do uzgodnienia). | x | | x | | | x | x | |
| 34. | dr inż. Tomasz Mirosław/mgr inż. Jerzy Rzeszot | Plan eksploatacji maszyny roboczej (maszyna do wyboru). | x | | x | | | x | | |
| 35. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | Proekt wstępny robota gąsienicowo-kołowego. | x | | x | x | | x | x | |
| 36. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | Projekt robota sadowniczego. | x | | x | x | | x | x | |
| 37. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | Design of robot with two arms. | x | | x | x | | x | | |
| 38. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda | Designe wheeled track robots. | x | | x | x | | x | | |
| 39. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/dr inż. Adam Zawadzki | Simulator for for construction machinery operator training (excavator, loader, pillar). | x | | x | x | | x | | |
| 40. | dr inż. Tomasz MIROŚLAW/dr inż. Adam Zawadzki/ mgr inż. Jakub Deda | Robot for stawberries harvesting. | x | | x | x | | x | | |

Propozycje tematów prac dyplomowych w roku akademickim 2022/2023 w Zakładzie Maszyn Budowlanych i Transportu Bliskiego IPIMR

| Lp | Prowadzący | Temat | rodzaj | | Stoień | | Kierunek | | | uwagi |
|-----|--|---|-------------|-------------------------------------|--------|----|--|--|---|-------|
| | | | stacjonarne | niestacjonarne (dawniej zaoczne) | I | II | Mechanika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MiBM) | Mechatronika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MTR) | Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych | |
| 41. | dr inż. Tomasz MIROSLAW/ mgr inż. Jakub Deda | Concept of hybrid tractor for farming. | x | | x | x | | | | |
| 42. | mgr inż. Sebastian Bąk | Obliczenia wybranych zespołów dźwigów elektrycznych/hydraulicznych. | x | | x | | x | x | | |
| 43. | mgr inż. Sebastian Bąk | Program komputerowy do obliczeń grup natężenia pracy (GNP). | x | | x | | x | x | | |
| 44. | mgr inż. Sebastian Bąk | Projekt wstępny żurawia warsztatowego. | x | | x | | x | x | | |
| 45. | mgr inż. Jakub Deda | Projekt wstępny układu poziomowania łyżki w ładowarce teleskopowej. | x | | x | x | x | x | | |
| 46. | mgr inż. Jakub Deda | Projekt wykonawczy prasy warsztatowej. | x | | x | | x | x | | |
| 47. | mgr inż. Jakub Deda | Projekt robota równoległego do celów dydaktycznych. | x | | x | x | x | x | | |
| 48. | mgr inż. Jakub Deda | Projekt wstępny napędu ratraka śnieżnego. | x | | x | x | x | x | | |
| 49. | mgr inż. Jakub Deda | Opracowanie dokumentacji Pojazdu Lewiatan - Inżynieria odwrotna. | x | | x | | x | x | | |
| 50. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Wstępny projekt automatycznej brykietarki trocin. | x | | x | x | x | x | | |
| 51. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt platformy załadunkowej do samochodu (dostawczego, ciężarowego). | x | | x | x | x | x | | |
| 52. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt naczepty samowyladowczej. | x | | x | x | x | | | |
| 53. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt ładowacza czołowego do ciągnika rolniczego. | x | | x | x | x | | | |
| 54. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt konstrukcji kabiny FOPS II klasy dla koparki | x | | x | x | x | | | |
| 55. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt osprzętu karczującego. | x | | x | x | x | x | | |
| 56. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt urządzenia do kompresji odpadów komunalnych. | x | | x | x | x | | | |
| 57. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Analiza kinematyczna osprzętu roboczego koparki ... | x | | x | x | x | x | | |
| 58. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Wstępny projekt osprzętu widłowego montowanego na TUZ ciągnika rolniczego. | x | | x | x | x | | | |
| 59. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Opracowanie algorytmu sterowania automatycznej koparki. | x | | x | x | x | x | | |
| 60. | dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni | Projekt CAD łyżki ładowarkowej boczego wyladunku. | x | | x | x | x | x | | |
| 61. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Koncepcja systemu sterowania pracą walca drogowego w cyklu automatycznym. | x | | x | | | x | | |
| 62. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Osprzęt koparki przeznaczonej do pracy na księżycu. | x | | x | x | x | x | | |
| 63. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Uniwersalny nosnik osprzętu przeznaczony do pracy na Księżycu. | x | | x | x | x | x | | |
| 64. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Podwozie koparki przenaczozej do pracy na księżycu. | x | | x | x | x | | x | |
| 65. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Pozdwozie uniwersalnego nośnika osprzętu przenaczonego do pracy na księżycu. | x | | x | x | x | | x | |
| 66. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Analiza energochłonności cyklu roboczego koparki podsiębernej sterowanej automatycznie. | x | | x | x | x | x | | |
| 67. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Koncepcja maszyny do równania powierzchni ośrodka grunowego na księżycu. Sterowanie automatyczne. | x | | x | x | x | x | x | |
| 68. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Lunar excavating equipment. | x | | x | x | x | x | | |
| 69. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Lunar universal equipment carrier. | x | | x | x | x | x | | |
| 70. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Under carriage of the Lunar excavator. | x | | x | x | x | x | x | |
| 71. | mgr inż. Dariusz Dąbrowski | Under carriage of the Lunar universal equipment carrier. | x | | x | x | x | | x | |
| 72. | dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni | Badania stalowych lin spłotkowych dźwignic i dźwigów. | x | x | | x | x | x | | |
| 73. | dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni | Badania pasowych ciągów nośnych dźwigów. | x | x | | x | x | x | | |
| 74. | dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni | Projekt wstępny dwudźwigarowej suwnicy pomostowej. | x | x | x | | x | | | |
| 75. | dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni | Projekt wstępny hydraulicznego dźwigu samochodowego do parkingu wielostanowiskowego. | x | x | x | | x | x | | |
| 76. | dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni | Preliminary design of hydraulic indirect acting passenger lift. | x | | x | | | x | | |