

Propozycje tematów prac dyplomowych w roku akademickim 2021/2021 w Zakładzie Pojazdów Szynowych IPIMR

| Lp  | Prowadzący                   | Temat  | rodzaj      |                                  | stopień |    | kierunek   |   |   | uwagi |
|-----|------------------------------|--|-------------|----------------------------------|---------|----|--|---|---|-------|
|     |                              |  | stacjonarne | niestacjonarne (dawniej zaoczne) | I       | II | Mechanika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MiBM) | Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MTR) | Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych |       |
| 1.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Projekt wstępny hakowego mechanizmu samozaładowczego samochodu ciężarowego.  | x           |                                  | x       |    | x  | x   |   |       |
| 2.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Projekt układu sterowania rozdzielaczem proporcjonalnym za pomocą sterownika MyRIO.  | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 3.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Projekt wstępny bramowego mechanizmu załadownego samochodu ciężarowego.  | x           |                                  | x       |    | x  | x   |   |       |
| 4.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Projekt układu pomiarowego ciśnienia w układzie hydraulicznym.   | x           |                                  | x       |    | x  | x   |   |       |
| 5.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Wstępny model i weryfikacja rzeczywistego elektrohydraulicznego serwomechanizmu położenia w środowisku LMS Amesim.   | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 6.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Model rzeczywistego układu do sterowania ciśnieniem powietrza w zbiorniku w środowisku LMS Amesim.   | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 7.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Model rzeczywistego układu do sterowania prędkością obrotową silnika elektrycznego w środowisku LMS Amesim.  | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 8.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Wstępny projekt modelu skrzyni zgraniakowej do stanowiska laboratoryjnego.   | x           |                                  | x       |    | x  |   |   |       |
| 9.  | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Wyznaczanie właściwości mechanicznych ośrodka gruntowego.  | x           |                                  | x       |    | x  |   |   |       |
| 10. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Projekt wstępny naczepy z ruchomą podłogą typu walking floor.  | x           |                                  | x       |    | x  |   |   |       |
| 11. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Wstępny projekt komory z mechanizmem załadownym do mycia pojemników na odpady.   | x           |                                  | x       |    | x  |   |   |       |
| 12. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Projekt samochodowego podnośnika nożycowego z napędem hydraulicznym.   | x           |                                  | x       |    | x  |   |   |       |
| 13. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Preliminary design of a hookloader equipment.  | x           |                                  |         |    | x  | x   |   |       |
| 14. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Temat własny   | x           |                                  | x       | x  | x  | x   | x   |       |
| 15. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Preliminary design of a hooklift truck equipment.  | x           |                                  | x       |    | x  | x   |   |       |
| 16. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Preliminary design of waste container washing equipment.   | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 17. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Preliminary design of car scissor lift.  | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 18. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Preliminary design of a skiploader equipment.  | x           |                                  | x       |    | x  | x   |   |       |
| 19. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Hydrostatic drive for an off-road truck.   | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 20. | dr inż. Jarosław Kuśmierczyk | Preliminary design of a walking floor trailer.   | x           |                                  | x       |    |  | x   |   |       |
| 21. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Adaptacja konstrukcyjna stanowiska operatora maszyny roboczej / ciągnika rolniczego dla osoby niepełnosprawnej ruchowo.  | x           | x                                | +       | x  | x  |   |   |       |
| 22. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt stanowiska do prostowania nadwozi/ram samochodowych.   | x           | x                                | +       | x  | x  |   |   |       |
| 23. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt urządzenia do kompresji i paczkowania odpadów surowcowych.   | x           | x                                | +       | x  | x  |   |   |       |
| 24. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt składanego roweru miejskiego z napędem mechanicznym/elektrycznym (Design of a foldable city bike with mechanical/electrical drive system).             | x           | x                                | x       | x  | x  | x   | x   |       |
| 25. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt mechanizmu zasypowego dla pojazdu zbierającego odpady (Design of a bin-lifter for waste collection truck).   | x           | x                                | x       | x  | x  | x   |   |       |
| 26. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt układu napędowego osprzętu zamiatarki ulicznej.  | x           | x                                | x       | x  | x  | x   |   |       |
| 27. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt zautomatyzowanego wózka transportowego (Design of an AGV [automated-guided vehicle]).  | x           | x                                | x       | x  | x  | x   | x   |       |
| 28. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt urządzenia/stanowiska do demontażu pojazdów wycofanych z eksploatacji.   | x           | x                                | x       | x  | x  |   |   |       |
| 29. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt stanowiska / elektronicznego sterowania stanowiska do ćwiczeń rehabilitacyjnych kończyn górnych/dolnych.   | x           | x                                | x       | x  | x  | x   |   |       |
| 30. | dr inż. Paweł Gomoliński     | Projekt maszyny / osprzętu maszyny do specjalistycznych robót ziemnych/rolniczych (Design of a machinery/equipment for special earthmoving/agricultural work). | x           | x                                | x       | x  | x  |   |   |       |

Propozycje tematów prac dyplomowych w roku akademickim 2021/2021 w Zakładzie Pojazdów Szynowych IPiMR

| Lp  | Prowadzący                                    | Temat   | rodzaj      |                                     | stopień |    | kierunek   |   |   | uwagi |
|-----|---|---|-------------|-------------------------------------|---------|----|--|---|---|-------|
|     |   |   | stacjonarne | niestacjonarne<br>(dawniej zaoczne) | I       | II | Mechanika Pojazdów i<br>Maszyn Roboczych<br>(dawniej MiBM) | Pojazdów i Maszyn<br>Roboczych (dawniej<br>MTR) | Inżynieria Pojazdów<br>Elektrycznych i<br>Hybrydowych |       |
| 31. | dr inż. Paweł Gomoliński                      | Projekt napędu osprzętu roboczego zmiatarki ulicznej<br>(Design of a drive system for a sweeper vehicle attachments).             | x           | x                                   | x       | x  | x  | x   |   |       |
| 32. | dr inż. Paweł Gomoliński                      | Projekt egzoskieletu rehabilitacyjnego dla kończyn górnych/dolnych.   | x           | x                                   | x       | x  | x  | x   |   |       |
| 33. | dr hab. inż. Przemysław Kubiak, prof. uczelni | Stanowiskowe badania prototypowego hydraulicznego bezwładnika spiralnego<br>(Stand tests of the prototype helical fluid inerter). |             |                                     | x       | x  |  |   |   |       |
| 34. | dr hab. inż. Przemysław Kubiak, prof. uczelni | Koncepcja układu detekcji pojazdów szynowych  |             |                                     | x       | x  |  |   |   |       |
| 35. | dr hab. inż. Przemysław Kubiak, prof. uczelni | Sterowanie ruchem szynowym na pojedynczym torze.  |             |                                     | x       | x  |  |   |   |       |
| 36. | dr hab. inż. Jan Matej, prof. uczelni         | Wpływ wchrowatości toru kolejowego na bezpieczeństwo ruchu pojazdu szynowego<br>po torze zakrzywionym.                            |             | x                                   |         | x  | x  |   |   |       |